

TD1

Généralité sur les espaces vectoriels  
et les applications linéaires

**Exercice 1**

Dans la liste suivante, quelles familles de vecteurs  $(v_1, \dots, v_n) \in \mathbb{Q}^3$  sont libres, génératrices, ou forment des bases de  $\mathbb{Q}^3$  ?

a)  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$

b)  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

c)  $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

**Exercice 2**

Soit  $\mathcal{P}_n$  l'espace vectoriel des polynômes  $P(X)$  à coefficients dans un corps  $\mathbb{K}$  et de degré  $\deg P \leq n$ .

a) Soient  $\phi : \mathcal{P}_n \rightarrow \mathcal{P}_n$  et  $\psi : \mathcal{P}_n \rightarrow \mathcal{P}_n$  les applications telles que  $\phi(P(X)) = P(X + 1)$  et  $\psi(P(X)) = P(X - 1)$ . Vérifier que ces applications sont linéaires et expliciter leur matrice dans la base naturelle de  $\mathcal{P}_n$  constituée des polynômes  $(1, X, \dots, X^n)$ . La matrice de  $\phi$  sera notée  $A$ . La matrice de  $\psi$  sera notée  $B$ .

b) Comment s'écrit l'image d'un polynôme  $P(X)$  par l'application composée  $\psi \circ \phi$  ? Quelle relation peut-on déduire de ce résultat quant aux matrices  $A$  et  $B$  ?

**Exercice 3**

On travaille dans le  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel  $\mathcal{F}$  des fonctions  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ .

a) Prouver que les fonctions  $f, g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  telles que  $f(x) = \cos(x)$  et  $g(x) = \sin(x)$  forment une famille libre.

*Indication: Soient  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$  des scalaires tels que  $\lambda f + \mu g = 0$ . On évaluera la fonction  $(\lambda f + \mu g)(x)$  en quelques valeurs  $x \in \mathbb{R}$  bien choisies.*

b) On note  $\mathcal{P}$  le sous-espace de  $\mathcal{F}$  engendré par les fonctions  $f$  et  $g$ . Soit  $\phi : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction de  $\mathcal{P}$ . Soit  $\phi_\alpha : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  la fonction telle que  $\phi_\alpha(x) = \phi(x + \alpha)$ , pour  $x \in \mathbb{R}$ . Montrer que  $\phi_\alpha$  appartient à  $\mathcal{P}$  puis vérifier que l'application  $T_\alpha : \phi \mapsto \phi_\alpha$  définit une application linéaire  $T_\alpha : \mathcal{P} \rightarrow \mathcal{P}$ . Comment s'écrit la matrice de  $T_\alpha$  dans la base  $f, g$  ?

c) Quelle est l'image d'une application  $\phi$  par l'application composée  $T_\alpha \circ T_\beta$  ? Que donne le produit des matrices associées à  $T_\alpha$  et  $T_\beta$  ?

#### Exercice 4

On travaille dans un espace  $V$  de dimension 3 dont une base est notée  $(e_1, e_2, e_3)$ .

a) Prouver que les vecteurs  $(f_1, f_2, f_3)$  tels que

$$f_1 = e_1 - e_2 + e_3, \quad f_2 = e_1 + e_2, \quad f_3 = e_1 + e_3$$

forment une base  $V$ .

b) Déterminer la matrice  $P = P_{(f_1, f_2, f_3)}(e_1, e_2, e_3)$  des coordonnées de  $(e_1, e_2, e_3)$  dans la base  $(f_1, f_2, f_3)$ .

c) Quelles sont les coordonnées du vecteur  $v = e_1 + e_2 + e_3$  dans la base  $(f_1, f_2, f_3)$ ?

#### Exercice 5

On travaille dans l'espace  $V = \mathbb{R}^2$ . On note  $(e_1, e_2)$  les vecteurs de la base canonique de  $\mathbb{R}^2$ .

a) Prouver que les vecteurs

$$u_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad u_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

forment une base de  $\mathbb{R}^2$ .

Comment s'écrit la matrice  $P = P_{(e_1, e_2)}(u_1, u_2)$  de changement de base de  $(u_1, u_2)$  à  $(e_1, e_2)$  et la matrice de changement de base inverse  $Q = P_{(u_1, u_2)}(e_1, e_2)$ ?

b) On note  $L_1$  et  $L_2$  les droites de  $\mathbb{R}^2$  respectivement engendrées par les vecteurs  $u_1$  et  $u_2$ . Soit  $\pi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  la projection sur  $L_1$  parallèlement à  $L_2$ . Comment s'écrit la matrice de  $\pi$  dans la base  $(u_1, u_2)$ ? Comment s'écrit la matrice de  $\pi$  dans la base  $(e_1, e_2)$ ? (On utilisera le résultat précédent et la formule de changement de bases.)

c) Soit  $\sigma : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  l'application linéaire dont la matrice dans la base canonique s'écrit

$$S = \begin{pmatrix} 1/3 & 2/3 \\ 4/3 & -1/3 \end{pmatrix}.$$

Déterminer  $\sigma(u_1)$  et  $\sigma(u_2)$ . Comment s'écrit la matrice de  $\sigma$  dans la base  $(u_1, u_2)$ ? Quelle transformation géométrique représente l'application  $\sigma$ ?

**Exercice 6** (exercice guidé d'application du cours)

On travaille dans l'espace  $\mathbb{R}^4$ . On note  $\underline{e} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$  la base naturelle de cet espace. Soit  $\phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  l'application linéaire dont la matrice dans la base  $(e_1, e_2, e_3, e_4)$  (au départ et à l'arrivée) s'écrit :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

- Utiliser des opérations selon les lignes pour écrire la matrice de  $\phi$  sous une forme échelonnée (selon les lignes), interpréter cette construction comme un changement de base à l'arrivée  $\underline{e} \mapsto \underline{f}$  dans l'expression de  $\phi$ , et expliciter la matrice  $P = P_{\underline{f}}(e_1, e_2, e_3, e_4)$  correspondant à ce changement de base.
- Utiliser le résultat obtenu dans la question précédente pour expliciter une base de  $\text{Im } \phi$ . Construire également une base de  $\text{Ker } \phi$  en utilisant la forme de  $\phi$  obtenue dans la question précédente.
- Comment s'exprime un vecteur

$$v = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix}$$

dans la base  $\underline{f} = (f_1, f_2, f_3, f_4)$  considérée dans la question 1 ?

*Indication: On peut appliquer la formule de changement de base matricielle ou reporter les opérations sur les lignes considérée dans la construction de la question 1 sur le vecteur  $v$  pour obtenir le résultat demandé.*

Utiliser ce calcul pour expliciter une description de  $\text{Im } \phi$  par des équations.

**Exercice 7** (exercice guidé d'application du cours)

On travaille à nouveau dans l'espace  $\mathbb{R}^4$ . On note toujours  $\underline{e} = (e_1, e_2, e_3, e_4)$  la base naturelle de cet espace. On considère l'application linéaire  $\phi : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  dont la matrice dans la base  $(e_1, e_2, e_3, e_4)$  (au départ et à l'arrivée) s'écrit :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{pmatrix},$$

comme dans l'exercice précédent.

- Utiliser des opérations selon les colonnes pour écrire la matrice de  $\phi$  sous une forme échelonnée (selon les colonnes), interpréter cette construction comme un changement de base au départ de base  $\underline{e} \mapsto \underline{e}'$  dans l'expression de  $\phi$ , et expliciter la matrice  $P = P_{\underline{e}'}(e'_1, e'_2, e'_3, e'_4)$  correspondant à ce changement de base.
- Utiliser le résultat obtenu dans la question précédente pour expliciter une base de  $\text{Im } \phi$  et une base de  $\text{Ker } \phi$ .

### Exercice 8

Soit  $\phi : \mathbb{C}^4 \rightarrow \mathbb{C}^2$  l'application linéaire définie par la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & i & -i \\ -1 & -i & 1 & i \end{pmatrix}.$$

Expliciter une base de  $\text{Ker } \phi$ . L'application  $\phi$  est-elle surjective ?

### Exercice 9

Soit  $E$  un espace vectoriel, et  $u$  une application linéaire de  $E$  dans  $E$ . Dire si les propriétés suivantes sont vraies ou fausses :

- a) Si  $e_1, e_2, \dots, e_p$  est libre, il en est de même de  $u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_p)$ .
- b) Si  $u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_p)$  est libre, il en est de même de  $e_1, e_2, \dots, e_p$ .
- c) Si  $e_1, e_2, \dots, e_p$  est génératrice de  $E$ , il en est de même de  $u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_p)$ .
- d) Si  $u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_p)$  est génératrice de  $E$ , il en est de même de  $e_1, e_2, \dots, e_p$ .
- e) Si  $u(e_1), u(e_2), \dots, u(e_p)$  est une base de  $\text{Im } u$ , alors  $e_1, e_2, \dots, e_p$  est une base d'un sous-espace vectoriel supplémentaire de  $\text{Ker } u$ .

### Exercice 10

Soit  $f \in \mathcal{L}(E)$  telle que  $f^3 = f^2 + f + \text{Id}$ .

Montrer que  $f$  est un automorphisme de  $E$ .